

15. Символы o и O , теорема о среднем, формула Тейлора

Начнем эту лекцию с того, что введем два часто используемых в анализе обозначения. Именно: пусть f и g — две функции переменной x , обе стремящиеся к нулю при $x \rightarrow a$,

Обозначение 15.1. Если $\lim_{x \rightarrow a} (f(x)/g(x)) = 0$, будем писать: что $f(x) = o(g(x))$; если существуют такие $C > 0$, $\delta > 0$, что $|f(x)| \leq C \cdot |g(x)|$, если $0 < |x - a| < \delta$, то будем писать, что $f(x) = O(g(x))$.

(Здесь подразумевается, конечно, что $g(x) \neq 0$ при всех x , достаточно близких к a).

Неформально говоря, соотношение $f(x) = o(g(x))$ означает, что функция f стремится к нулю быстрее, чем функция g (говорят еще: f — бесконечно малая более высокого порядка, чем g); соотношение $f(x) = O(g(x))$ означает: что f стремится к нулю не быстрее, чем g .

У определения 15.1 имеются различные вариации. Например, вместо $x \rightarrow a$ можно предполагать, что $x \rightarrow \infty$. Можно также считать, что переменная не непрерывна, а дискретна, заменив функции f и g на последовательности $\{f_n\}$ и $\{g_n\}$. Можно, наконец, предполагать, что функции f и g (или последовательности $\{f_n\}$ и $\{g_n\}$) обе стремятся к бесконечности, а не к нулю.

Пусть, например, $0 < m < n$. Тогда $x^n = o(x^m)$ при $x \rightarrow 0$ и $x^m \rightarrow x^n$ при $x \rightarrow \infty$.

В силу самого определения ясно, что слова « $f(x) = o(g(x))$ » имеют смысл только вместе с уточнением «при $x \rightarrow a$ ». Тем не менее на практике это уточнение всегда опускают, полагая, что из контекста ясно, что куда стремится.

Для начинающих символы o и O могут представлять известную трудность, поскольку их использование представляют собой довольно серьезную вольность речи (например, одним и тем же символом $o(x)$ могут обозначаться совершенно разные функции). Тем не менее такая символика и удобна, и общепринята, так что давайте к ней привыкать.

Приведем примеры использования символа o . Начнем с очень простой, но важной переформулировки.

Предложение 15.2. Пусть $f: (p, q) \rightarrow \mathbb{C}$ — функция и $a \in (p, q)$. Тогда следующие два условия эквивалентны:

- (1) $f'(a) = c$;
- (2) $f(x) = f(a) + c(x - a) + o(x - a)$.

(В условии (2), конечно, подразумевается уточнение «при $x \rightarrow a$ ».)

Доказательство. (1) \Rightarrow (2). Нам надо доказать, что

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - c(x - a)}{x - a} = 0.$$

Это действительно так, поскольку

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - c(x - a)}{x - a} = \lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} - c, \quad (15.1)$$

и правая часть равна нулю ввиду определения производной.

(2) \Rightarrow (1). На сей раз нам дано, что

$$\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a) - c(x - a)}{x - a} = 0;$$

формула (15.1) показывает, что это соотношение равносильно тому, что $\lim_{x \rightarrow a} \frac{f(x) - f(a)}{x - a} = c$. \square

А теперь покажем, как o -символика может работать.

Предложение 15.3. Пусть $f: (p, q) \rightarrow \mathbb{R}$ — дифференцируемая функция, и пусть для точки $a \in (p, q)$ имеем $f'(a) > 0$. Тогда существует такое $\varepsilon > 0$, что $f(x) > f(a)$ при $a < x < a + \varepsilon$ и $f(x) < f(a)$ при $a - \varepsilon < x < a$.

Можно сказать, что это предложение — локальный аналог достаточного признака возрастания функции. Ясно, что аналогичное утверждение верно и для случая $f'(a) < 0$.

Доказательство. Положим $f'(a) = c > 0$. Идея доказательства состоит в следующем. Ввиду предложения 15.2 имеем

$$f(x) = f(a) + c(x - a) + o(x - a);$$

если теперь, скажем, $x > a$, то $f(x) - f(a) = c(x - a) + o(x - a)$, где первое слагаемое положительно, так как $c > 0$, а второе слагаемое, коль скоро оно стремится к нулю быстрее, чем $x - a$, будет (при достаточно малом $x - a$) много меньше по модулю, чем $c(x - a)$, так что после прибавления этого слагаемого к $c(x - a)$ результат останется положительным. Аккуратно эта идея проводится следующим образом. Обозначим «остаточный член» $f(x) - f(a) - c(x - a)$ через $r(x)$. Поскольку $r(x) = o(x - a)$,

существует такое $\varepsilon > 0$, что при $0 < |x - a| < \varepsilon$ имеем $|r(x)| < \frac{\varepsilon}{2}|x - a|$, и тем самым знак выражения $c(x - a) + r(x) = f(x) - f(a)$ совпадает со знаком выражения $c(x - a)$ (если $|v| < |u|$, то знаки чисел u и $u + v$ совпадают). Стало быть, если $a < x < a + \varepsilon$, то знак $f(x) - f(a)$ совпадает со знаком $c(x - a)$ и тем самым положителен: а если $a - \varepsilon < x < a$, то знак $f(x) - f(a)$ опять же совпадает со знаком $c(x - a)$ и тем самым отрицателен. \square

Из доказанного предложения немедленно вытекает «теорема Ферма» (необходимое условие экстремума). Более того, из этого же предложения нетрудно получить доказательство достаточного условия возрастания (предложение 13.14), не опирающееся на теорему Лагранжа: если $f' > 0$ всюду, то из предложения видно, что $f(v) > f(u)$, если $v > u$ и v близко к u , а переход к случаю, когда v далеко от u , делается с помощью той же техники, что в нашем доказательстве теоремы о промежуточном значении.

Наша следующая тема — теорема о среднем, являющаяся естественным обобщением теорем Роля и Лагранжа из предыдущей лекции. Естественнее всего формулировать и понимать ее геометрически.

Напомним (см. предыдущую лекцию), что *параметризованной кривой* (мы будем иногда говорить просто «кривой») на плоскости называется непрерывное отображение

$$\gamma: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^2, \quad t \mapsto (\gamma_1(t), \gamma_2(t))$$

(непрерывность означает, что функции γ_1 и γ_2 непрерывны). Если функции γ_1 и γ_2 к тому же дифференцируемы на интервале $(a; b)$, будем говорить, что γ — *гладкая* параметризованная кривая. Если в этой ситуации $c \in (a; b)$, то вектор $\gamma'(c) = (\gamma'_1(c), \gamma'_2(c))$ будем называть *вектором скорости* в точке c (или «в момент c »: параметр c полезно представлять себе как время, а отображение γ — как описание движения материальной точки по плоскости). Стоит иметь в виду, что если $\gamma: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ — гладкая кривая, то образ $\gamma([a; b])$ может не во всех точках выглядеть как гладкая кривая: на нем могут быть «точки самопересечения», «точки заострения», «изломы» и прочее — см. рис. 1.

Теорема 15.4 (Теорема о среднем). Пусть $[a; b] \subset \mathbb{R}$ — отрезок и $\gamma = (\gamma_1, \gamma_2): [a; b] \rightarrow \mathbb{R}^2$ — отображение, непрерывное на $[a; b]$ и дифференцируемое на $(a; b)$. Предположим также, что $\gamma(a) \neq \gamma(b)$. Тогда существует такая точка $c \in (a; b)$, что вектор скорости $\gamma'(c) = (\gamma'_1(c), \gamma'_2(c))$ коллинеарен вектору $\gamma(a), \gamma(b)$.

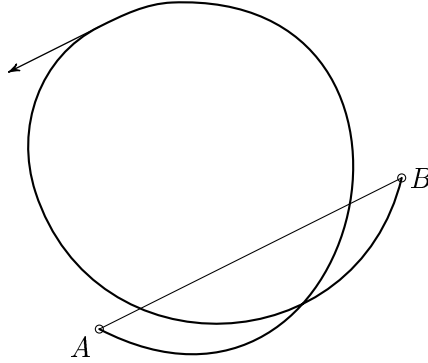


Рис. 1. Кривая и касательный вектор

(Напомним, что нулевой вектор коллинеарен любому.)

Доказательство. Для всякого $\varphi \in \mathbb{R}$ обозначим через $R_\varphi: \mathbb{R}^2 \rightarrow \mathbb{R}^2$ поворот плоскости на угол φ :

$$R_\varphi: \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix} \mapsto \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ y \end{pmatrix}.$$

Поскольку R_φ — линейное отображение, оно коммутирует с взятием производной: вектор скорости кривой $R_\varphi \circ \gamma$ в момент t получается из вектора скорости кривой γ в момент t поворотом на угол φ . Вот формальная выкладка:

$$\begin{aligned} & ((\cos \varphi \gamma_1(t) - \sin \varphi \gamma_2(t))', (\sin \varphi \gamma_1(t) + \cos \varphi \gamma_2(t))') = \\ & = (\cos \varphi \gamma_1'(t) - \sin \varphi \gamma_2'(t), \sin \varphi \gamma_1'(t) + \cos \varphi \gamma_2'(t)) = \begin{pmatrix} \cos \varphi & -\sin \varphi \\ \sin \varphi & \cos \varphi \end{pmatrix} \begin{pmatrix} \gamma_1'(t) \\ \gamma_2'(t) \end{pmatrix}. \end{aligned}$$

Поскольку при этом, разумеется, вектор $\overline{R_\varphi \gamma(a), R_\varphi \gamma(b)}$ также получается из вектора $\overline{\gamma(a), \gamma(b)}$ поворотом на угол φ , а коллинеарность векторов при повороте сохраняется, утверждение теоремы верно для кривой γ тогда и только тогда, когда оно верно для кривой $R_\varphi \circ \gamma$. Выберем теперь φ , для которого отрезок $[R_\varphi(\gamma(a); R_\varphi(\gamma(b)))]$ будет горизонтален. Это означает, что если $R_\varphi \circ \gamma = (\delta_1, \delta_2)$, то $\delta_2(a) = \delta_2(b)$, то есть функция $\delta_2: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ удовлетворяет условиям теоремы Ролля. Значит, для некоторого $c \in (a; b)$ имеем $\delta_2'(c) = 0$; это означает, что касательный вектор к кривой $R_\varphi \circ \gamma$ в момент c также горизонтален, то есть коллинеарен вектору, соединяющего концы кривой. Ввиду сказанного

выше из этого следует, что и касательный вектор к исходной кривой в момент c будет коллинеарен вектору $\overline{\gamma(a), \gamma(b)}$. \square

Следствие 15.5 (теорема Коши). Пусть функции $\varphi, \psi: [a; b] \rightarrow \mathbb{R}$ непрерывны на $[a; b]$ и дифференцируемы на $(a; b)$, причем $\psi(a) \neq \psi(b)$ и $\psi'(t) \neq 0$ для всех $t \in (a; b)$. Тогда существует такое $c \in (a; b)$, что

$$\frac{\varphi'(c)}{\psi'(c)} = \frac{\varphi(b) - \varphi(a)}{\psi(b) - \psi(a)}.$$

Доказательство. Примените теорему 15.4 к кривой $t \mapsto (\psi(t), \varphi(t))$. \square

Наша следующая тема — формула Тейлора; для формулировки и доказательства основных результатов нам понадобится терминология и обозначения, относящиеся к высшим производным. С этого и начнем.

Пусть $f: (p; q) \rightarrow \mathbb{R}$ (или в \mathbb{C} — это все равно) — дифференцируемая функция; тогда можно рассмотреть функцию $f': (p; q) \rightarrow \mathbb{R}$; если эта функция также дифференцируема, то говорят, что функция f *дважды дифференцируема* на интервале $(p; q)$; производная функции f' в точке $c \in (a; b)$ обозначается $f''(c)$ и называется *второй производной* функции f в точке c . Если f дважды дифференцируема, то можно рассмотреть ее вторую производную как функцию $f'': (p; q) \rightarrow \mathbb{R}$ на $(a; b)$; если функция f'' также дифференцируема, то говорят, что f *трижды дифференцируема*, и т.д. При этом если вторую и третью производную обычно обозначают с помощью двух и трех штрихов, то в общем случае k -ю производную функции f обозначают $f^{(k)}$.

Определение 15.6. Если функция $f: (a; b) \rightarrow \mathbb{C}$ является k раз дифференцируемой на интервале $(a; b)$ и при этом функция $f^{(k)}: (a; b) \rightarrow \mathbb{C}$ непрерывна, то говорят, что функция f *принадлежит классу C^k* на интервале $(a; b)$. Множество всех функций класса C^k на $(a; b)$ обозначается $C^k(a; b)$. Если функция принадлежит классу C^k при всех $k \in \mathbb{N}$, то говорят, что функция f *принадлежит классу C^∞* ; это равносильно тому, что она бесконечно дифференцируема.

Понятие «функция класса C^k » является более ограничительным, чем «бесконечно дифференцируемая функция», но оно является более «правильным» — в первую очередь потому, что с ним удобнее работать.

Теперь, переходя непосредственно к формуле Тейлора, рассмотрим такую задачу. Пусть f — функция (скажем, бесконечно дифференци-

руемая); предположим, что мы хотим представить ее в виде суммы степенного ряда

$$f(x) = c_0 + c_1(x - a) + c_2(x - a)^2 + \dots + c_n(x - a)^n + \dots, \quad (15.2)$$

сходящегося в некоторой окрестности точки a . Давайте прикинем, какими при этом должны быть коэффициенты c_i .

Проще всего с коэффициентом c_0 : подставим в обе части равенства (15.2) значение $x = a$, тогда все слагаемые в правой части, кроме первого, обратятся в нуль, и получим, что $c_0 = f(a)$. Чтобы найти c_1 , продифференцируем обе части (15.2):

$$f'(x) = c_1 + 2c_2(x - a) + 3c_3(x - a)^2 + \dots + nc_n(x - a)^{n-1} + \dots$$

(вообще-то степенной ряд — это не конечная сумма, и законность такого дифференцирования надо обосновывать; поскольку наше рассуждение не строгое, а прикидочное, мы эту трудность проигнорируем). Если теперь подставить в обе части $x = a$, то в правой части обратятся в нуль все слагаемые кроме первого, откуда $c_1 = f'(a)$.

Теперь ясно, как найти c_k для произвольного k . Именно, давайте k раз продифференцируем обе части равенства (15.2) (правую часть опять будем дифференцировать почленно, не задумываясь о законности этой операции). Легко видеть, что k -я производная от $(x - a)^n$ равна

$$n(n-1)\dots(n-k+1)(x-a)^{n-k}$$

(в частности, она тождественно равна нулю при $n < k$). Поэтому в результате k -кратного дифференцирования равенства (15.2) получится вот что:

$$f^{(k)}(x) = k!c_k + (k+1)k\dots 2c_{k+1}(x-a) + \dots + n(n-1)\dots(n-k+1)(x-a)^{n-k} + \dots$$

Подставляя теперь $x = a$, получаем, что $f^{(k)}(a) = k!c_k$, откуда

$$c_k = f^{(k)}(a)/k!; \quad (15.3)$$

эта формула годится и при $k = 0$, если считать, что нулевая производная от функции f — это сама f , а $0! = 1$.

Ряд $\sum_{n=0}^{\infty} c_n(x-a)^n$, где коэффициенты c_k задаются формулой (15.2), называется *рядом Тейлора* функции f (в точке a).

Теперь обсудим, как все эти неформальные прикидки связаны с реальностью. Оказывается, что почленное дифференцирование степенного ряда (правой части равенства (15.2)) действительно законно внутри

его круга сходимости (мы это докажем в дальнейшем); беда в том, что даже для бесконечно дифференцируемой функции f ее ряд Тейлора не обязан к ней сходиться нигде (кроме, конечно, самой точки a). Максимум, чего можно гарантировать для произвольной бесконечно дифференцируемой функции — не разложение (15.2), а некоторый его суррогат, называемый формулой Тейлора. Подчеркнем, что этот «суррогат» на самом деле чрезвычайно важен.

Теорема 15.7. Пусть $f: (p; q) \rightarrow \mathbb{R}$ — функция класса C^n , и пусть $a \in (p; q)$. Тогда

$$f(x) = f(a) + f'(a)(x-a) + \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 + \dots + \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n + o((x-a)^n).$$

Доказательство. Положим

$$r(x) = f(x) - f(a) - f'(a)(x-a) - \frac{f''(a)}{2!}(x-a)^2 - \dots - \frac{f^{(n)}(a)}{n!}(x-a)^n.$$

Ясно, что r — также функция класса C^k на интервале $(p; q)$, а также что

$$r(a) = r'(a) = \dots = r^{(n)}(a) = 0.$$

Пусть теперь $x \in (p; q)$; применим теперь «теорему Коши» (следствие 15.5) к отрезку, соединяющему a и x , положив $\psi(x) = (x-a)^n$ и $\varphi(x) = r(x)$; согласно этой теореме, для некоторого ξ_1 , лежащего между a и x , имеем

$$\frac{r'(\xi_1)}{n(\xi_1 - a)^{n-1}} = \frac{r(x) - r(a)}{(x-a)^n - (a-a)^n} = \frac{r(x)}{(x-a)^n}.$$

Применяя теорему Коши к отрезку, соединяющему a и ξ_1 и функциям $x \mapsto n(x-a)^{n-1}$ и $x \mapsto r'(x)$, получаем, что для некоторого ξ_2 , лежащего между a и ξ_1 , имеем

$$\frac{r''(\xi_2)}{n(n-1)(\xi_2 - a)^{n-2}} = \frac{r'(\xi_1)}{n(\xi_1 - a)^{n-1}} = \frac{r(x)}{(x-a)^n}.$$

Продолжая в том же духе, получим, что существует такое число ξ_n , лежащее между x и a , что $\frac{r(x)}{(x-a)^n} = r^{(n)}(\xi_n)/n!$. Мы доказали следующую лемму.

Лемма 15.8. В условиях теоремы, если $x \in (p; q)$, то существует число η , лежащее между a и x , для которого

$$\frac{r(x)}{(x-a)^n} = \frac{r^{(n)}(\eta)}{n!}.$$

Теперь можно завершить доказательство следующим образом. Нам необходимо установить, что $\lim_{x \rightarrow a} r(x)/(x - a)^n = 0$. Пусть $\{x_k\}$ — последовательность (отличных от a) чисел, сходящаяся к a ; достаточно установить, что $\lim_{n \rightarrow \infty} r(x_k)/(x_k - a)^n = 0$. Ввиду леммы для всякого n существует η_n , лежащее между a и x_n , для которого $r(x_k)/(x_k - a)^n = r^{(n)}(\eta_k)n!$. По теореме о двух милиционерах имеем $\lim \eta_k = a$; поскольку функция $r^{(k)}$ непрерывна (так как $r \in C^k(p; q)$), имеем

$$\lim_{n \rightarrow \infty} r^{(n)}(\eta_k) = r^{(n)}(a) = 0.$$

Все доказано. □